



RÚBRICA DE VALORACIÓN GRADO SEPTIMO DE ROBÓTICA

III Período

Meta de Comprensión: Analiza conocimientos adquiridos sobre sensores y actuadores para diseñar soluciones robóticas apropiadas.

	DESCRIPCION DEL DESEMPEÑO BAJO	DESCRIPCION DESEMPEÑO BASICO	DESCRIPCION DESEMPEÑO ALTO	DESCRIPCIÓN DESEMPEÑO SUPERIOR
INDICADOR / ACTIVIDAD	DESCRIPCION DEL DESEMPEÑO BAJO (2.0)	DESCRIPCION DESEMPEÑO BASICO (3.5)	DESCRIPCION DESEMPEÑO ALTO (4.0)	DESCRIPCIÓN DESEMPEÑO SUPERIOR (5.0)
Comprensión de sensores y actuadores	Tiene dificultad para reconocer sensores y actuadores, o confunde sus funciones.	Identifica algunos sensores y actuadores con ayuda, explicando de forma limitada su función.	Reconoce y explica con claridad la función de diferentes sensores y actuadores.	Relaciona correctamente sensores y actuadores con aplicaciones reales, justificando su utilidad en una solución robótica.
Diseño de la solución robótica	No logra proponer una solución con sensores y actuadores.	Con apoyo, plantea una idea sencilla que incluye un sensor o un actuador.	Diseña una solución robótica clara, integrando adecuadamente uno o más sensores y actuadores.	Diseña una solución creativa y funcional, integrando varios sensores y actuadores de manera coherente para resolver un problema específico.



RÚBRICA DE VALORACIÓN GRADO SEPTIMO DE ROBÓTICA

III Período

Meta de Comprensión: Analiza conocimientos adquiridos sobre sensores y actuadores para diseñar soluciones robóticas apropiadas.

Análisis y justificación de la propuesta	No logra explicar cómo funciona la propuesta o lo hace de forma confusa.	Explica parcialmente el funcionamiento de su propuesta, pero sin relacionarlo bien con los sensores y actuadores.	Explica con claridad el funcionamiento de la propuesta, relacionando los sensores y actuadores utilizados.	Justifica de manera detallada el diseño, explica ventajas y propone posibles mejoras o aplicaciones futuras.
--	--	---	--	--